



# TRUMPASIS VADOVAS

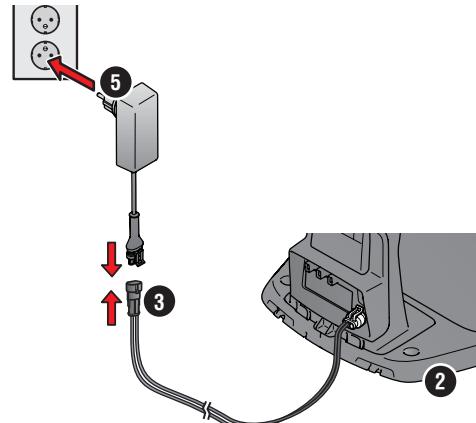


McCULLOCH Robotic Mower  
ROB S600/S800

Prireikus daugiau informacijos ir instrukcijų, perskaitykite visą su gaminiu tiekiamą naudojimo instrukciją arba apsilankykite [www.mcculloch.com](http://www.mcculloch.com)  
 Mokomujų įrengimo vaizdo įrašų galima rasti [www.mcculloch.com](http://www.mcculloch.com)

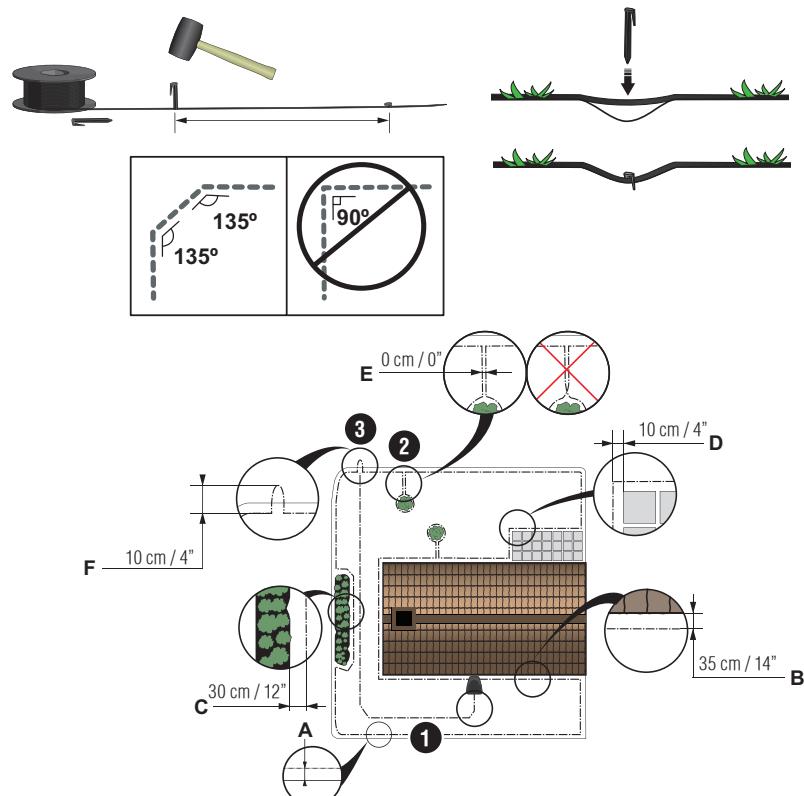
## 1. Įkrovimo stoties įrengimas

1. Pritvirtinkite įkrovimo bokštelių prie pagrindo plokštės.
2. Padėkite įkrovimo stotį ant plokščio ir lygaus paviršiaus atviroje vietoje.  
**PASTABA.** Norėdami padėti įkrovimo stotį ankštoje vietoje, pvz., po veranda arba kampe, perskaitykite naudojimo instrukciją.
3. Įjunkite įkrovimo stotį energijos tiekimo tinklą naudodami žemos įtampos laidą.
4. Jei stotis įrengiama lauke, pakelkite maitinimo šaltinį ne mažiau kaip 30 cm / 12 col. nuo žemės.
5. Įjunkite laidą į 100–240 V elektros lizdą.
6. Pastatykite robotą vejapovę įkrovimo stotyje.
7. Nuspauskite **ON/OFF** jungiklį 3 sekundėms, kad įjungtumėte robotą vejapovę ir kad įkrautumėte akumuliatorių.  
**PASTABA.** Toliau nereguliuokite jokių gaminio nustatymų, jei gaminys dar neįrengtas.

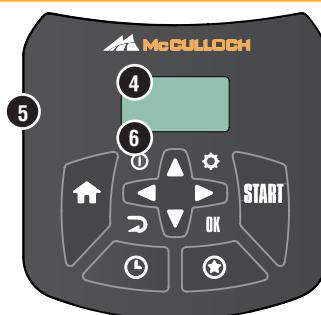
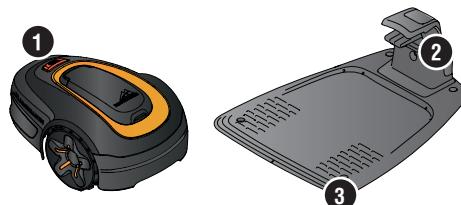


## 2. Kontūro laido tiesimas

1. Nutieskite kontūro laidą taip, kad jis apjuostų visą darbo zoną – naudokite pridėtus kuolus arba užkaskite laidą.  
**PASTABA.** Tiesdami laidą nepalikite smailių išlinkinių.
2. Išlaikykite atstumą tarp kontūro laidų ir kitų objektų.  
 A: Nutieskite kontūro laidą aplink darbo zoną suformuodami kilpą.  
 B: Aukštos kliūties: > 5 cm / 2 col, pvz., siena arba tvora.  
 C: Žemos kliūties: 1–5 cm / 0,4–2 col. arba nuožulnus kraštas, pvz., gėlių lysvė.  
 D: Vejos lygyje esantys objektai: 0–1 cm / 0,4 col, pvz., takelis, grindinio trinkelės.  
 E: Izoliuokite zonas suformuodami saleles.  
 F: Suformuokite kilpą kontūro laidė ten, kur vėliau ketinate prijungti kreipiamąjį laidą (F).
3. Suformuokite kilpą kontūro laidė ten, kur vėliau ketinate prijungti kreipiamąjį laidą (F).
4. Informacijos, kaip elgtis esant šlaitams, pravažiavimams ir šalutiniams plotams, ieškokite naudojimo instrukcijoje.



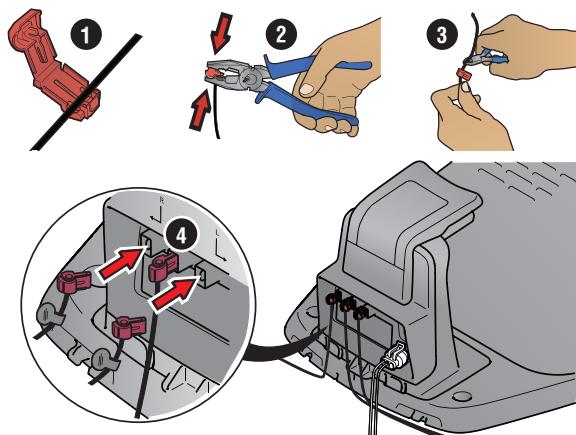
1. STOP mygtukas
2. Šviesos diodai, nurodantys, ar veikia kontūro ir kreipiamasis laidai
3. Įkrovimo stotis
4. Ekranėlis
5. Skydelis
6. ĮJUNGIMO / IŠJUNGIMO mygtukas



### 3. Kontūro laido prijungimas

1. Atidarykite jungtį ir įdėkite kontūro laidą į vidų.
2. Replėmis suspauskite jungtį ir laidą.
3. Laidą nukirpkite už 1–2 cm / 0,4–0,8 col. nuo jungčių.
4. Prispauskite kontūro laido jungtis prie įkrovimo stoties kontaktų gnybtų, pažymėtų L (kairė) ir R (dešinė).

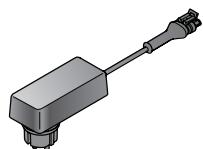
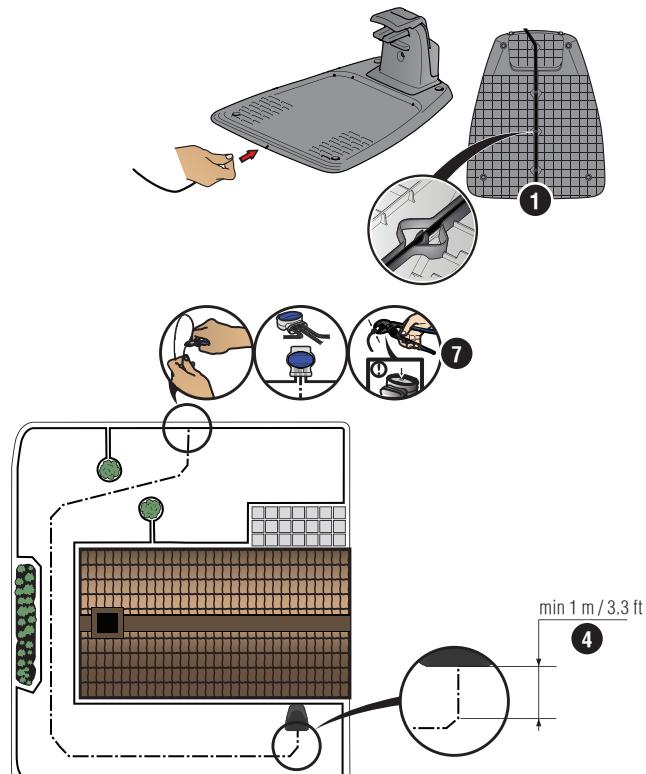
**PASTABA.** Dešinijį laidą galą reikia prijungti prie dešiniojo įkrovimo stoties kontaktų gnybtų, o kairijį laidą galą – prie kairiojo gnybtų.



### 4. Kreipamojo laidų montavimas ir prijungimas

Irenkite kreipiamajį laidą, kad robotas vejapjovė galėtų nuvažiuoti iki nutolusių vejos dalių ir galėtų lengviau rasti įkrovimo stotį.

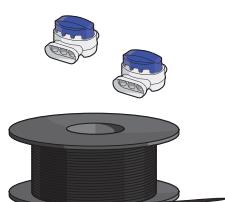
1. Prakiškite kreipiamajį laidą pro įkrovimo stoties apačią ir pritvirtinkite jį naudodami užspaudžiamus fiksatorius.
  2. Pritaisykite prie kreipamojo laidų jungtį tokiu pačiu būdu, kaip ir prie kontūro laidų, kaip anksčiau aprašyta instrukcijoje.
  3. Prispauskite kreipamojo laidų jungtį prie įkrovimo stoties kontaktų gnybtų, pažymėto GUIDE (kreipiamasis).
  4. Bent 1 m / 3,3 pėd. kreipamojo laidų ištisais tiesais prieš įkrovimo stoties priekinį kraštą.
  5. Kreipiamajį laidą iš įkrovimo stoties nutieskite iki tos kontūro laidų vietas (kilpos), kur padaryta jungtis, naudodami pateiktus kuoliukus arba užkaskite.
- PASTABA.** Netieskite kreipamojo laidų aštriausiais kampais ir nekirskite juo kontūro laidų, kuris, pvz., nutiestas iki salelės.
6. Nukirpkite kontūro laidą kilpos, kurią suformavote atlikdami 2.3 veiksma, centre.
  7. Prijunkite kreipiamajį laidą prie kontūro laidų, įkišdami kontūro laidus ir kreipiamajį laidą į jungiamają movą ir suspausdami jos kraštus replėmis.
- PASTABA.** Kai kreipiamasis laidas bus įrengtas, įkrovimo stotį prijunkite prie įžeminimo naudodamai pateiktus varžtus ir šešiabriaunį raktą.
- PASTABA.** Kad būtų užtikrintas optimalus veikimas siauruose pravažiavimuose, pasirūpinkite, kad tose vietose būtų tinkamai nutiestas kreipiamasis laidas.
- Prieikus išsamesnių instrukcijų, perskaitykite naudojimo instrukciją.



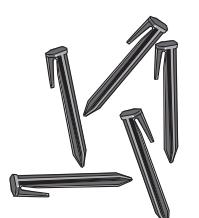
Maitinimo šaltinis (skirtingose rinkose maitinimo šaltinio išvaizda gali skirtis)



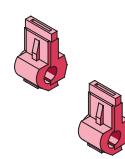
Žemos įtampos laidas



Kontūro laidas ir jungiamosios movos



Kuoliukai/Kaiščiai



Jungtys



Matuoklis

## 5. Roboto vejapjovēs paleidimas ir stabdymas

Paleidus robotā vejapjovē pirmā kartā, ijiungama paleidimo seka, kurios metu pasirenkama kalba, šalis, data, laikas ir asmeninis PIN kodas. Taip pat atliekamas kreipiamojos laido kalibravimas, kurio metu robotas vejapjovē automatiškai važiuoja palei kreipiamajā laidā. Daugiau informacijos rasite perskaitej naudojimo instrukciją.

### Roboto vejapjovēs paleidimas

1. Atidarykite klaviatūros dangtelį.
2. Nuspauskite **ON / OFF** mygtuką ir laikykite nuspaudę 3 sekundes. Ekranas pradės švesti.
3. Įveskite PIN kodą naudodamasi **rodyklių** į viršų / apačią mygtukus ir paspauskite mygtuką **OK** (Gerai).



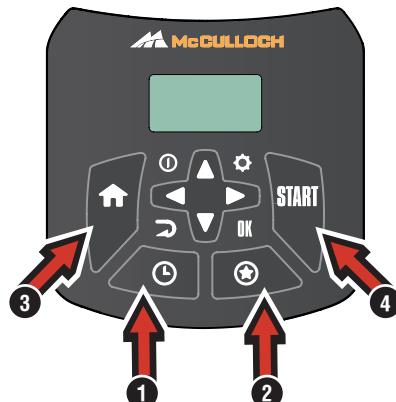
### Roboto vejapjovēs stabdymas

1. Paspauskite **STOP** mygtuką.

## 6. Nustatymų keitimas

Visi jūsų robotu vejapjovēs nustatymai keičiami meniu funkcijoje. Perskaitykite naudojimo instrukciją ir susipažinkite su meniu ir nustatymais.

1. **Grafiko** funkcija naudojama norint nustatyti darbo zonai tinkamą vejos pjovimo laiką. Jei robotā vejapjovē nustatysite pjauti per dažnai, žolę gali atrodyti kaip sutrypta. Norédami nustatyti tinkamą grafiką, naudokite grafiko sudarymo vedlį. Paspauskite mygtuką **tvarkaraštis** ir pasirinkite **vedlys**, tada įveskite darbo zonas dydį. Norédami pakeisti grafiko atskirų dienų nustatymus, naudokite **grafikas – išplėstinis**.
2. Naudokite mygtuką **STAR**, kad pasirinktumėte naudojimo režimą, pvz., *antrinis plotas, greitasis pjovimas* arba *pasirinkto ploto pjovimas*.
3. Naudokite mygtuką **HOME**, norédami pasirinkti statymo režimą *namo ir pasilikti* arba *namo ir lauki*.
4. Mygtuku **START** (paleisti) įjunkite vejapjovēs veikimą.



### Išbandykite robotu vejapjovē važiuodami pro siaurus pravažiavimus

Jeigu sode yra siaurų pravažiavimų, robotui vejapjovei gali būti sunku surasti įkrovimo stotį. Naudodamis funkciją *tikrinti*, patirkinkite, ar vejapjovē pravažiuoja siauru pravažiavimu.

1. Pastatykite robotą vejapjovē įkrovimo stotyje.
2. Iš meniu pasirinkite *tikrinti nustatymai > vejos aprėptis > daugiau > tikrinti* ir paspauskite **gerai**. Tada paspauskite mygtuką **paleisti** ir uždarykite dangtelį.
3. Patirkinkite, ar robotas vejapjovē važiuoja pravažiavimu palei kreipiamajį laidą.
  - a. Jei robotas vejapjovē važiuoja pravažiavimu, patikrinimas baigtas.
  - b. Jeigu robotas vejapjovē pravažiavimu nepravažiuoja: patirkinkite, ar kreipiamasis laidas nutiestas pagal naudojimo instrukcijoje pateiktus reikalavimus.

